



ProCredit Bank



KOSOVA MAKERS
LEAGUE

Tabela e Vlerësimit - Kosova Makers League Open 2024-25

Raundi 2 - (Cikli 6-9)



FORUMI I
UNËS DITORE

BONEVET

KEP

RUGOVE

Instruksonet e mëposhtme duhet të realizohen sipas renditjes

	Llogaritja e një udhëtimi	Numri i pikëve
1	Roboti duhet të vendoset në segmentin për kalibrim dhe të kalibrohet (shiqo videon lehtësuese)	5
2	Roboti fillimisht duhet të vendoset në segmentin me numër '1' para vijës së kuqe (shiqo instruksionet)	5
3	Roboti në gjendjen POWER ON i ka të gjitha diodat e fikura	5
4	Roboti është nisur duke shtypur butonin 'A' në micro:bit	5
5	Roboti ndez dy diodat e majta RGB në ngjyrë të kuqe dhe dy diodat e djathta RGB me ngjyrë të gjelbër <i>*Shënim: Dy diodat e majta RGB në ngjyrë të kuqe dhe dy diodat e djathta RGB në ngjyrë të gjelbër, roboti duhet të i mbajë të ndezura nga segmenti me numër '1' deri tek segmenti me numër '17'</i>	20
6	Roboti fillon ndjekjen e vijës së zezë me anë të sensorit për ndjekjen e vijës (Line Tracking Sensor) dhe përshkon me sukses segmentin me numër '1'	5
7	Roboti përshkon me sukses segmentin me numër '2'	10
8	Roboti përshkon me sukses segmentin me numër '3'	15
9	Roboti përshkon me sukses segmentin me numër '4'	10
10	Roboti përshkon me sukses segmentin me numër '5'	20
11	Roboti përshkon me sukses segmentin me numër '6'	15
12	Roboti përshkon me sukses segmentin me numër '7'	15
13	Roboti përshkon me sukses segmentin me numër '8'	10
14	Roboti përshkon me sukses segmentin me numër '9'	20
15	Roboti përshkon me sukses segmentin me numër '10'	15
16	Roboti përshkon me sukses segmentin me numër '11'	20
17	Roboti përshkon me sukses segmentin me numër '12'	15
18	Roboti përshkon me sukses segmentin me numër '13'	15
19	Roboti përshkon me sukses segmentin me numër '14'	15
20	Roboti përshkon me sukses segmentin me numër '15'	15
21	Roboti përshkon me sukses segmentin me numër '16'	15
22	Me anë të sensorit të distancës (Ultrasonic Sensor), të cilin garuesi e aktivizon me vendosjen e kutisë si në figurë (shiqo instruksionet), roboti ndalet me të tre rrotat brenda segmentit me numër '17' për një sekondë	30
23	Roboti fik të gjitha diodat RGB	5
24	Roboti fillon ndjekjen e vijës së zezë me anë të sensorit për ndjekjen e vijës (Line Tracking Sensor) dhe përshkon me sukses segmentin me numër '17'	5
25	Roboti ndez LED diodat <i>*Shënim: LED diodat duhet të i mbajë të ndezura nga segmenti me numër '17' deri te segmenti me numër '20'</i>	10
26	Roboti përshkon me sukses segmentin me numër '18'	10
27	Roboti përshkon me sukses segmentin me numër '19'	10
28	Roboti përshkon me sukses segmentin me numër '20'	5

29	Me anë të sensorit të distancës (Ultrasonic Sensor), të cilin garuesi e aktivizon me vendosjen e kutisë si në figurë (shiqo instruksionet), roboti ndalet me të tre rrotat brenda segmentit me numër '20'	35
30	Roboti fik LED diodat	5
31	Roboti lëshon melodinë 'RINGTONE' për 1 sekondë	15
	Pikët në total	400
	Kohëzgjatja	